

Issue XXXVII: Homotopical Dynamics

Namdak Tonpa

26 квітня 2026 р.

Анотація

У цій роботі розвивається концепція *гомотопічної динаміки* — ієрархічного категоріально-гомотопічного підходу до опису станів і еволюцій фізичних та інженерних систем. Тут озглядається «драбина станів» як функторіальний ланцюг від ∞ -групоїдів і когезивної гомотопічної теорії типів через класичну ймовірність, марковські процеси та нелінійні напівгрупи до гільбертових просторів і квантової механіки.

Особлива увага приділяється синтетичній інтерпретації нелінійної динаміки за допомогою вищих індуктивних типів, та спряжених когезивних модальностей у когезивних ∞ -топосах. Показано, що нелінійні частинні диференціальні рівняння, які виникають у самоузгодженому наближенні, mean-field theory (MFT), моделей роїв (Cucker–Smale, Vicsek, Alignment-Attraction-Avoidance), природно описуються в цьому фреймворку.

Як приклад практичного застосування розглядається колективна поведінка великих роїв дронів та мурмурацій. Гомотопічна динаміка інтегрується з протоколом Link32/Skynet, що забезпечує низьколатентну комунікацію та керування роєм до 5000 агентів. Це дозволяє синтетично моделювати виникаючу поведінку, верифікувати стійкість колективних маневрів і здійснювати функторіальну лінеаризацію нелінійних взаємодій у гільбертових просторах.

Робота пропонує погляд, у якому гомотопічні, стохастичні, нелінійні та квантові еволюції описуються через універсальні конструкції теорії категорій у когезивних ∞ -топосах, з безпосереднім застосуванням до сучасних автономних систем.

Keywords: Гомотопічна динаміка, нелінійні системи, теорія розподілів, стохастичні еволюції, квантові еволюції, L^2 простори, квантова механіка, оснащений Гільбертів простір.

Зміст

1 Homotopical Dynamics	3
1.1 Мова зліченновимірних станів	3
1.2 Оснащений Гільбертів простір як узагальнення	4
1.3 L^2 як простір ймовірностей	4
1.4 Категорії Маркова	5
1.5 Марковські процеси як напівгрупи операторів	6
1.6 Геометризація фазового простору	6
1.7 Нелінійні системи	7
1.7.1 Категоріальна інтерпретація нелінійної динаміки . . .	7
1.7.2 Вищі індуктивні типи та гомотопічна динаміка . . .	8
1.7.3 Синтетична нелінійна динаміка	9
1.8 Квантова механіка	10
1.9 Обертання Віка та формула Фейнмана–Каца	10
1.10 Категоріальна діаграма переходів	11
1.11 Функторіальна лінеаризація	12
1.11.1 Прикладне застосування гомотопічної динаміки . .	12

1 Homotopical Dynamics

Стан як об'єкт, еволюція як морфізм

У рамках підходу *Groupoid Infinity* математика розглядається як єдина суверенна система, в якій фізичні та ймовірнісні структури моделюються як об'єкти у відповідних ∞ -категоріях, а динамічні процеси — як морфізми (1-морфізми у вищому сенсі).

«Драбина станів» від L^2 -просторів до квантової механіки не є простою послідовністю прикладів. Це **функторіальна драбина** — ланцюг функторів між категоріями, де кожен щабель відповідає переходу між різними типами просторів станів та їх еволюціями.

Ми формалізуємо базовий принцип:

- **Стан** — це узагальнений елемент простору (морфізм $1 \rightarrow X$);
- **Еволюція** — це оператор (морфізм або ендфунктор).

Різні фізичні теорії виникають як різні класи просторів і дозволених морфізмів. У HoTT/L^2 стає об'єктом у \dagger -категорії **Hilb**, марковські процеси породжують монаду ймовірності на категорії вимірних просторів, а самі процеси реалізуються як морфізми у відповідній Kleisli-категорії. Квантова механіка постає як синтез у dagger-структурі.

Нижче ми крок за кроком піднімаємося драбиною, а в кінці наводимо категоріальну діаграму переходів.

1.1 Мова зліченновимірних станів

Функціональний аналіз є базовою мовою для роботи з Banach- і Hilbert-просторами. Центральним об'єктом є гільбертів простір $L^2(X, \mu)$ квадратно-інтегровних функцій з внутрішнім добутком

$$\langle f | g \rangle = \int_X f(x) \overline{g(x)} \, d\mu(x).$$

Кожен елемент $\psi \in L^2(X, \mu)$ уже інтерпретується як **вектор стану**. Обмежені оператори є ендоморфізмами, а часова еволюція описується сильною неперервною напівгрупою операторів на L^p -просторах (зокрема на L^2 за умов інваріантності міри).

L^2 -простори природно утворюють \dagger -категорію **Hilb** (категорію гільбертових просторів з обмеженими операторами та інволюцією \dagger , що відповідає спряженому оператору).

1.2 Оснащений Гільбертів простір як узагальнення

Звичайні L^2 -функції недостатні для опису δ -функцій Дірака, власних функцій неперервного спектру чи сингулярних розв'язків диференціальних рівнянь. Теорія розподілів Шварца вводить **rigged Hilbert space** (трійку Гельфанда):

$$\mathcal{S} \subset L^2 \subset \mathcal{S}',$$

де \mathcal{S} — ядерний простір тест-функцій (простір Шварца), а \mathcal{S}' — простір розподілів (його топологічний дуал).

У категоріальній мові розподіли можна розглядати як узагальнені елементи подвійного об'єкта, що узгоджується з ідеєю *generalized elements* у сенсі Гротендіка. Саме в \mathcal{S}' «живуть» плоскі хвилі та інші сингулярні об'єкти, необхідні для спектральної теорії.

Rigged Hilbert space є першим кроком до **cohesive modalities** у синтетичній диференціальній геометрії: розподіли поведуться як «інфінітезимальні» або «проінфінітні» елементи.

1.3 L^2 як простір ймовірностей

У теорії ймовірностей випадкова величина $X \in L^2(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ задовольняє

$$\|X\|_2^2 = \mathbb{E}[X^2].$$

Ймовірнісний простір $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ індукує гільбертів простір $L^2(\Omega, \mathbb{P})$, в якому умовне сподівання $\mathbb{E}[\cdot \mid \mathcal{G}]$ є ортогональною проєкцією на підпростір $L^2(\Omega, \mathcal{G}, \mathbb{P})$.

Незалежність σ -алгебр імплікує ортогональність відповідних центрованих підпросторів у L^2 , хоча й не зводиться до неї повністю. Таким чином, значна частина класичної теорії ймовірностей має природну інтерпретацію в термінах функціонального аналізу.

Категоріально ймовірнісна міра відповідає стану (positive normalized functional) на комутативній C^* -алгебрі $L^\infty(\Omega)$.

1.4 Категорії Маркова

Ймовірнісна динаміка природно організовується на рівні категорії процесів. Нехай **Meas** — категорія вимірних просторів. Монада Гірі ймовірнісних розподілів

$$\mathcal{G} : \mathbf{Meas} \rightarrow \mathbf{Meas}$$

індукує Kleisli-категорію $\mathbf{Kl}(\mathcal{G})$, яку ми позначаємо **Markov**.

У категорії **Markov**:

- об'єкти — вимірні простори;
- морфізми $X \rightarrow Y$ — марковські ядра $X \rightarrow \mathcal{G}(Y)$;
- стани — морфізми $1 \rightarrow X$;
- еволюції — морфізми $X \rightarrow Y$.

Умовна ймовірність і правило Байєса набувають природної категоріальної інтерпретації через універсальні властивості (заповнення діаграм).

У категорії **Markov** (Kleisli-категорії монади Гірі) умовна ймовірність і правило Байєса набувають природної категоріальної інтерпретації через **універсальні властивості** заповнення діаграм.

Зокрема, якщо ми маємо спільний розподіл, заданий морфізмом $p : A \rightarrow X \otimes Y$ (де \otimes позначає копродукт у категорії, що відповідає незалежному тензорному добутку), то **умовна ймовірність** $p(\cdot | x)$ є морфізмом, який робить наступну діаграму комутативною:

$$\begin{array}{ccc} A & \xrightarrow{p} & X \otimes Y \\ \text{discard on } Y \downarrow & & \downarrow \text{projection on } X \\ X & \xlongequal{\quad} & X \end{array}$$

Більш точно, у Markov-категоріях з умовними розподілами (categories with conditionals) існування умовного ймовірності відповідає існуванню певного морфізму $p_{Y|X} : X \rightarrow Y$, що задовольняє універсальну властивість: для будь-якого тесту або спостереження умовне сподівання/ймовірність виражається через композицію в категорії.

Правило Байєса в цьому фреймворку набуває форми **Bayesian inversion**. Якщо задано пріорний розподіл і марковське ядро (перехідну ймовірність) $f : X \rightarrow Y$, то апостеріорний розподіл f^\dagger (Bayesian update) є морфізмом, що отримується за допомогою «обернення» стрілки за допомогою копіювання (copying) і відкидання (discarding) — структур, притаманних Markov-категоріям.

У термінах string diagrams правило Байєса виглядає як природна комутація між прямим і оберненим умовним розподілом:

$$p(y | x) \cdot p(x) \longleftrightarrow p(x | y) \cdot p(y),$$

де обертання стрілки ($p(y | x) \mapsto p(x | y)$) у категоріях з conditionals часто має структуру dagger-подібного функтора (Bayesian inversion functor). Це дозволяє формулювати Bayesian updating повністю абстрактно, без явного звернення до формул із діленням, що особливо зручно в неперервному випадку.

Таким чином, категорія **Markov** не лише кодує стохастичну динаміку, але й надає синтетичну мову для всього байєсівського висновування, включаючи умовну незалежність, достатні статистики та Bayesian filtering (як у прихованих марковських моделях).

1.5 Марковські процеси як напівгрупи операторів

Марковський процес можна розглядати як одно-параметричну напівгрупу ендоморфізмів у **Markov**: $T_t : X \rightarrow X$.

У функціональному аналізі цьому відповідає напівгрупа операторів на $L^2(X, \mu)$:

$$(T_t f)(x) = \mathbb{E}[f(X_t) | X_0 = x].$$

Її інфінітезимальний генератор L задовольняє рівняння Колмогорова–Чепмена.

Таким чином, марковська динаміка реалізується як контрактна додатно збережена напівгрупа на гільбертовому просторі — структура, дуже близька до квантової механіки, але з контрактними замість унітарних операторів.

Простір траєкторій марковського процесу природно моделюється як об'єкт у ∞ -категорії типів. Функтор $\Pi_\infty : \mathbf{Top} \rightarrow \infty\text{-Gpd}$ піднімає топологічну модель до гомотопічної, де шляхи відповідають вищим гомотопіям.

1.6 Геометризація фазового простору

У класичній механіці фазовий простір $M = T^*Q$ оснащений симплектичною формою ω . Гамільтонів потік індукує еволюцію на алгебрі гладких функцій $C^\infty(M)$ через оператор Лі.

Перехід до $L^2(M, \mu)$ (з мірою Ліувіля) та подальше розширення до rigged Hilbert space є ключовим кроком до **geometric quantization** — природного мосту між класичною та квантовою механікою.

1.7 Нелінійні системи

Для нелінійних звичайних диференціальних рівнянь $\dot{x} = F(x)$, де F — нелінійний векторне поле на фазовому просторі M , простір станів залишається тим самим (зазвичай M або його функціональний аналог $L^2(M, \mu)$), але еволюція стає **нелінійним потоком** $\Phi_t : M \rightarrow M$, що задовольняє групову властивість $\Phi_{t+s} = \Phi_t \circ \Phi_s$ (або напівгрупову для $t \geq 0$).

У функціональному аналізі такі системи породжують **нелінійні напівгрупи** операторів на відповідних просторах функцій (наприклад, на $C^0(M)$ або $L^p(M)$). Типовими прикладами є напівгрупи, породжені монотонними операторами, акретивними операторами або операторами типу m -акретивних у сенсі теорії нелінійних операторів (див. теорію Країноса–Като). Тут з'являються явища хаосу, біфуркацій, атракторів і складної динаміки, які не мають прямого аналога в лінійній теорії.

1.7.1 Категоріальна інтерпретація нелінійної динаміки

Нелінійні динамічні системи допускають природну категоріальну формалізацію. Класична дискретна динамічна система з часом, заданим напівгрупою $(T, +)$ (наприклад, \mathbb{N} або $\mathbb{R}_{\geq 0}$), може бути представлена як **функтор**

$$\Phi : \mathbf{BT} \rightarrow \mathbf{C},$$

де \mathbf{BT} — категорія з одним об'єктом, морфізмами якої є елементи напівгрупи T , а \mathbf{C} — категорія контексту (наприклад, \mathbf{Top} , \mathbf{Meas} або категорія гладких многовидів \mathbf{Diff}). Дія функтора кодує еволюцію: морфізм $t \in T$ відображається в автоморфізм $\Phi_t : X \rightarrow X$.

Категорія динамічних систем (з фіксованою напівгрупою часу) утворює **функторну категорію** $[\mathbf{BT}, \mathbf{C}]$, де морфізмами між двома системами Φ, Ψ є природні перетворення (тобто комутувальні відображення $f : X \rightarrow Y$ такі, що $f \circ \Phi_t = \Psi_t \circ f$). Це дозволяє говорити про еквівалентність, спряження та морфізми динамічних систем у строго категоріальному сенсі.

Для відкритих динамічних систем (open dynamical systems), які допускають композицію через wiring diagrams, використовується теорія поліноміальних функторів або lenses у категоріях з вибраною структурою (наприклад, у категорії поліфункторів \mathbf{Poly}). Це дає потужний інструмент для модульної композиції нелінійних систем.

1.7.2 Вищі індуктивні типи та гомотопічна динаміка

У Homotopy Type Theory (HoTT) нелінійні траєкторії моделюються синтетично за допомогою **higher inductive types** (HIT) — вищих індуктивних типів. Нехай M — тип фазового простору (наприклад, гладкий многовид у cohesive topos). Простір траєкторій визначається як HIT $\text{Path}_\infty(M)$, згенерований: 1) конструктором точок; 2) конструкторами шляхів; 3) вищими конструкторами для репараметризації та гомотопій між потоками.

$$\text{Path}_\infty(M) := \left\{ \begin{array}{l} \text{pt} : M \rightarrow \text{Path}_\infty(M); \\ \text{path} : \prod_{x,y:M} (x = y) \rightarrow \text{Path}_\infty(M); \\ \text{hom} : \prod_{\Phi, \Psi: I \rightarrow M} \prod_{i:I} \Phi(i) = \Psi(i) \rightarrow \text{Path}_\infty(M). \end{array} \right.$$

Формально $\text{Path}_\infty(M)$ реалізує **fundamental ∞ -groupoid** $\Pi_\infty(M)$ через функтор $\Pi_\infty : \mathbf{Top} \rightarrow \infty\text{-Grpd}$, де 1-морфізми відповідають шляхам, а k -морфізми — гомотопіям вищого порядку між траєкторіями. Це узагальнює класичний path space до ∞ -групоїда, в якому еквівалентності між різними параметризаціями потоку $\Phi : \mathbb{R}_{\geq 0} \rightarrow \text{Aut}(M)$ кодуються вищими гомотопіями.

Зв'язок з калібровочними полями. HoTT є основою для опису gauge fields у фізиці: gauge field A — це cocycle у twisted differential cohomology (Chern-Weil homomorphism у $\text{cohesive } \infty\text{-topos}$). Динаміка інтерпретується як parallel transport у configuration groupoid (space of field histories), де HIT-моделі описують homotopy між gauge-еквівалентними полями. У контексті M-theory higher structures (L_∞ -алгебри) динаміка кодується morphisms у moduli ∞ -stacks конфігурацій полів, де higher gauge equivalences забезпечують інваріантність відносно higher homotopies.

Таким чином, гомотопічна динаміка піднімає нелінійні напівгрупи функціонального аналізу до синтетичного рівня в $\text{cohesive } \infty\text{-topos}$, де всі шаблі драбини (від **Top** до **Quant**) описуються єдино через universal constructions.

1.7.3 Синтетична нелінійна динаміка

У **cohesive homotopy type theory** (а особливо в її диференціально-когезивному варіанті) нелінійні динамічні системи описуються за допомогою системи спряжених конезивних модальностей **adjoint cohesive modalities**, що реалізують розрізнення дискретної, неперервної та інфінітезимальної структури типів.

Нехай \flat (shape/flat modality) — idempotent comonad, що витягує підстилаючу гомотопічну інформацію, \sharp (sharp modality) — відповідний monad, а \mathfrak{R} (reduction) та \mathfrak{I} (infinitesimal shape) — диференціальні модальності в differential cohesive ∞ -topos. Ці модальності утворюють adjoint triples і quadruple, що задовольняють аксіоми cohesion (за Lawvere–Schreiber–Shulman).

Нелінійне векторне поле $F : M \rightarrow TM$ на фазовому просторі M (тип у cohesive topos) інтерпретується як морфізм, а потік Φ_t виникає синтетично як інтегрована дія інфінітезимальних автоморфізмів. Інфінітезимальні об'єкти моделюються через модальність \mathfrak{I} , яка дозволяє визначати формальні диски та jet bundles без звернення до аналітичних конструкцій.

Теореми існування та єдиності розв'язків автономних звичайних диференціальних рівнянь (зокрема, теорема Пікара–Ліндельофа) набувають синтетичної форми: вони випливають з universal properties контракції в cohesive topos та idempotence модальностей, без явного використання метрики Банаха чи ліпшицевих умов у класичному сенсі. Аналогічно, нелінійні напівгрупи операторів у функціональному аналізі піднімаються до morphisms у категорії cohesive типів.

У цьому фреймворку хаотична динаміка, атрактори та біфуркації описуються гомотопічно-когезивно: атрактори відповідають фіксованим точкам (або фіксованим підтипам) під дією higher morphisms, а інваріантні множини — homotopy-coherent діаграмам у ∞ -групоїді конфігурацій.

Cohesive modalities забезпечують єдиний синтетичний опис переходу від класичної нелінійної динаміки (на рівні **Top** або **Diff**) до її гомотопічної та диференціальної реалізації. Вони безпосередньо готують ґрунт для переходу до квантової механіки та gauge theory: у cohesive ∞ -topos gauge fields і їх динаміка (parallel transport) описуються через диференціальну когомологію (Chern-Weil homomorphism), а higher structures (L_∞ -алгебри) виникають природно з moduli ∞ -stacks конфігурацій полів.

Таким чином, у cohesive homotopy type theory нелінійна динаміка, її гомотопічна інтерпретація та лінеаризація до гільбертових просторів (а згодом до квантової еволюції) описуються одночасно через adjoint modalities та universal constructions у cohesive ∞ -topos.

1.8 Квантова механіка

У квантовій механіці стан описується вектором $\psi \in \mathcal{H}$, спостережувані — самоспряженими операторами $A = A^\dagger$, а еволюція задається унітарною групою:

$$i\hbar \frac{d\psi}{dt} = H\psi \quad \implies \quad U_t = e^{-iHt/\hbar}.$$

Квантова теорія синтезує попередні рівні:

- L^2 + rigged структура (спектральна теорія);
- ймовірність ($|\psi|^2$ як густина ймовірності);
- операторну динаміку (перехід від марковських до унітарних еволюцій);
- геометрію (симплектична геометрія \rightarrow попередня квантизація).

1.9 Обертання Віка та формула Фейнмана–Каца

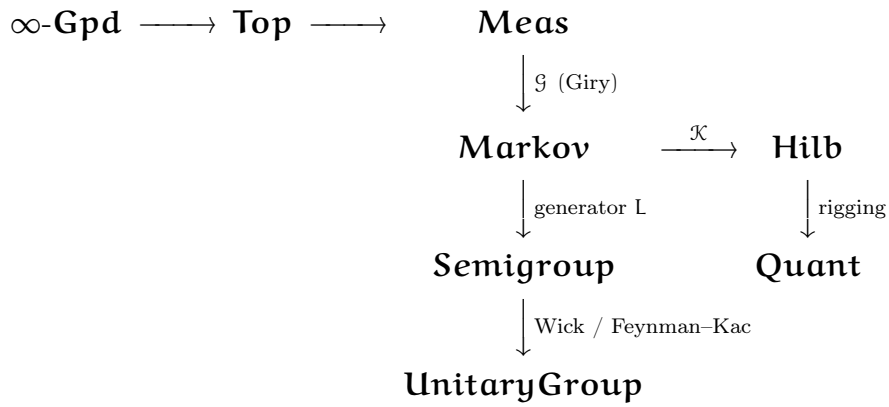
Глибокий аналітичний зв'язок між марковською та квантовою динамікою забезпечується Wick rotation ($t \mapsto -it$) та формулою Фейнмана–Каца.

Формула Фейнмана–Каца виражає розв'язок рівняння Шредінгера через умовне сподівання відносно евклідового марковського процесу. Формально це відповідає аналітичному продовженню генератора дифузії L до самоспряженого гамільтоніана H (у багатьох моделях $H \approx -L$).

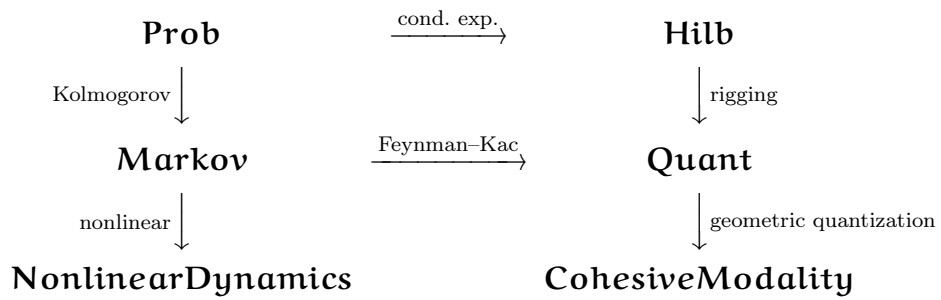
У \dagger -категоріях цей перехід інтерпретується як перехід від позитивних контрактних напівгруп до унітарних груп, хоча канонічного функторіального підняття загалом не існує.

1.10 Категоріальна діаграма переходів

У рамках HoTT/ ∞ -категорій драбина станів може бути представлена такою (спрощеною) комутативною діаграмою:



Додатково:



1.11 Функторіальна лінеаризація

Ми визначаємо композицію функторів, яка реалізує лінеаризацію гомотопічної динаміки:

$$\mathcal{L} = \mathcal{K} \circ \mathcal{G} \circ \mathcal{B} \circ |\cdot| : \infty\text{-Gpd} \rightarrow \mathbf{Hilb},$$

де \mathcal{K} — гільбертова реалізація марковських ядер.

На рівні марковської категорії функтор $\mathcal{K} : \mathbf{Markov} \rightarrow \mathbf{Hilb}$ діє так:
 - на об'єктах: $X \mapsto L^2(X, \mu)$; - на морфізмах (марковське ядро $K : X \rightarrow \mathcal{G}(Y)$):

$$(\mathcal{K}Kf)(x) = \int_Y f(y) K(x, dy).$$

Отриманий оператор є лінійним, позитивним і контрактним.

1.11.1 Прикладне застосування гомотопічної динаміки

Гомотопічна динаміка в cohesive ∞ -topos природно застосовується до нелінійних моделей великих роїв дронів (drone swarms) та явищ типу *murmuration* (узгоджене колективне маневрування, подібне до зграї шпаків). Такі системи описуються мікроскопічними нелінійними звичайними диференціальними рівняннями (ODE) для окремих агентів та їх континуальним mean-field наближенням у формі частинних диференціальних рівнянь (PDE).

Ключовим прикладом є **Cucker–Smale модель** (та її узагальнення Vicsek, Alignment-Attraction-Avoidance), де динаміка швидкостей агентів задається нелінійним вирівнюванням:

$$\dot{v}_i = \frac{1}{N} \sum_{j=1}^N \phi(\|x_i - x_j\|)(v_j - v_i) + u_i,$$

з комунікаційною функцією ϕ (затухання з відстанню) та зовнішнім керуванням u_i . У mean-field limit ($N \rightarrow \infty$) система переходить у континуальне PDE для густини $\rho(t, x)$ та поля швидкостей $v(t, x)$:

$$\partial_t \rho + \nabla \cdot (\rho v) = 0, \quad \partial_t (\rho v) + \nabla \cdot (\rho v \otimes v) = \nabla \cdot (\rho \sigma) + \rho u,$$

де σ — нелінійний тензор напруг, що виникає від локальних взаємодій. Такі рівняння належать до hyperbolic або parabolic типу і моделюють emergent behaviors: флокінг, мурмурацію, уникнення зіткнень та адаптивне формування.

У рамках **cohesive homotopy type theory** фазовий простір конфігурацій рою моделюється як тип M у ∞ -topos. Простір траєкторій рою є higher inductive type $\text{Path}_\infty(M^N)$ (або його mean-field версія на просторі mir). Higher гомотопії кодують деформації колективних маневрів, репараметризацію та gauge-еквівалентності під дією локальних комунікаційних топологій (proximity graphs). Adjoint cohesive modalities $(b \dashv \sharp, \mathfrak{K} \dashv \mathfrak{J})$ дозволяють синтетично розрізнити мікроскопічний (дискретний) і макроскопічний (континуальний) рівні, а також інфінітезимальні варіації керування.

Functorial linearization $\mathcal{L} : \infty\text{-Gpd} \rightarrow \mathbf{Hilb}$ (через Giryo-монаду та гільбертову реалізацію) переводить нелінійні взаємодії рою у операторну динаміку на $L^2(\rho)$ або Sobolev просторах, з Green functions як ядрами інтегральних операторів. Це узгоджується з rigged Hilbert space для розподілених керувань і спектральним аналізом колективних мод.

Застосування до продукту Skynet. Протокол Link32/Skynet реалізує комунікаційний шар (cluster hybrid topology, dynamic TDMA, низьколатентний C2) для роїв до 5000 дронів. Control inputs u_i надходять саме через Skynet (QoS-диференційовані повідомлення для позицій, команд і стану). У гомотопічній моделі комунікаційна топологія рою інтерпретується як simplicial структура на конфігураційному просторі, а higher morphisms забезпечують стійкість до переривань зв'язку (homotopy-coherent consensus). Mean-field PDE з керуванням від Skynet описує еволюцію густини рою, дозволяючи синтетично перевіряти властивості emergent behavior (наприклад, глобальну узгодженість мурмурації) через universal properties у cohesive ∞ -topos.

Таким чином, гомотопічна динаміка пропонує єдиний математично-філософський фреймворк, у якому нелінійні PDE роїв дронів, їх колективна поведінка типу murmuration і практична реалізація в Skynet описуються через higher inductive types, cohesive modalities та functorial linearization. Це відкриває шлях до синтетичного контролю, верифікації та масштабування великих автономних роїв.

Висновок

Ми побудували функторіальну факторизацію динамічних систем:

$$\infty\text{-Gpd} \rightarrow \mathbf{Top} \rightarrow \mathbf{Meas} \rightarrow \mathbf{Markov} \rightarrow \mathbf{Hilb}.$$

Ця драбина показує, що:

- гомотопічні структури задають простори станів і траєкторій;
- вимірна структура вводить ймовірність;
- категорії Маркова описують стохастичну динаміку;
- гільбертові простори забезпечують її лінеаризацію та операторну реалізацію.

Функціональний аналіз і квантова механіка постають як природні представлення нижчих рівнів цієї ієрархії. Cohesive homotopy type theory пропонує єдиний синтетичний фреймворк, у якому всі щаблі драбини можуть бути описані одночасно на одному мовному ядрі.

Література

- [1] M. Shulman. Modal Homotopy Type Theory.
- [2] B. Jurčo, C. Saemann, U. Schreiber, M. Wolf. Higher Structures in M-Theory. Fortsch. Phys. 67 (2019) 1910001, arXiv:1903.02807.
- [3] U. Schreiber. Differential cohomology in a cohesive ∞ -topos. arXiv:1310.7930.
- [4] U. Schreiber, M. Shulman. Quantum Gauge Field Theory in Cohesive Homotopy Type Theory. arXiv:1408.0054.
- [5] U. Schreiber. Higher prequantum geometry. arXiv:1601.05956.
- [6] H. Haken. Synergetics: An Introduction. Nonequilibrium Phase Transitions and Self-Organization in Physics, Chemistry and Biology. Springer, 1977.
- [7] H. Haken. Advanced Synergetics. Springer, 1983.
- [8] L. Schwartz. Théorie des distributions. Hermann, Paris, 1950–1951.

- [9] I. M. Gelfand, G. E. Shilov. Generalized Functions, Vols. 1–5. Academic Press, 1964–1968.
- [10] A. N. Kolmogorov. Foundations of the Theory of Probability. Chelsea, 1950.
- [11] R. P. Feynman, M. Kac. Interaction of Markov processes and quantum theory.
- [12] G. I. Marchuk. Mathematical Models in Environmental Problems. Elsevier, 1986.
- [13] S. L. Sobolev. Some Applications of Functional Analysis in Mathematical Physics. AMS, 1963.
- [14] nLab. Cohesive homotopy type theory. <https://ncatlab.org/nlab/show/cohesive+homotopy+type+theory>
- [15] nLab. Higher inductive types. <https://ncatlab.org/nlab/show/higher+inductive+type>
- [16] nLab. Higher gauge theory. <https://ncatlab.org/nlab/show/higher+gauge+theory>
- [17] Skynet: Link32 Tactical Communication Protocol for Drone Swarms. <https://bitedits.github.io/skynet/skynet.pdf>
- [18] Groupoid Infinity. Volume IV: PDEs. <https://groupoid.space/books/vol4/pde.pdf>
- [19] F. Cucker, S. Smale. Emergent behavior in flocks. IEEE Trans. Autom. Control, 2007.